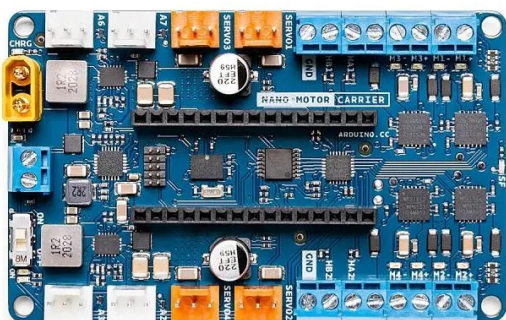


Artikelnr.: 353156

ABX00041 - Nano Motor Carrier Board

ab **51,63 EUR**

Artikelnr.: 353156
Versandgewicht: 0.10 kg
Hersteller: Arduino



Produktbeschreibung

ABX00041 - Arduino Nano-Motor-Träger

Der Nano Motor Carrier ist das perfekte Add-on für das Nano 33 IoT-Board, da es dessen Funktionalität erweitert und verstärkt.

Der Nano Motor Carrier wurde entwickelt, um die Motorsteuerung zu vereinfachen. Er kümmert sich um die Elektronik, die für die Steuerung von Motoren erforderlich ist, so dass sich die Schüler auf die Entwicklung von Prototypen und den Bau ihrer Projekte konzentrieren können. Über eine Reihe von 3-poligen Stiftleisten können auch andere Aktoren und Sensoren angeschlossen werden. Das Board verfügt über einen 9-Achsen-Beschleunigungsmesser, ein Gyroskop und ein Magnetometer auf der Platine. Er enthält ein Batterieladegerät für einzellige Li-Ionen-Akkus und 2 Anschlüsse für Quadratur-Encoder.

Um den Carrier zu verwenden, schließen Sie ihn einfach an ein Nano 33-Board an und verbinden Sie die Motoren, die Sie für Ihr Projekt benötigen. Sobald er angeschlossen ist, schließen Sie das USB-Kabel an das Nano 33 IoT an. Laden Sie die Arduino Motor Carrier-Bibliothek aus dem Bibliotheksmanager herunter, und schon können Sie mit der Programmierung und Steuerung Ihrer Motoren mithilfe der Motortreiber beginnen.

Wenn Sie mit Motoren arbeiten, benötigen Sie eine externe Stromquelle, um die Motortreiber zu speisen und die Motoren zu betreiben. Sie können dies tun, indem Sie eine 1-Zellen-Li-Ion-Batterie an den Batterieanschluss anschließen oder eine externe Stromquelle verwenden.

- Mikrocontroller: ATSAM11 (Arm Cortex-M0+ @ 48 MHz)
- Motortreiber (x4): MP6522
- Max. Eingangsspannung (Leistungsklemmen): 4 V (1S Li-Ion-Akku)
- Max. Ausgangsstrom pro Motortreiber: 500 mA
- Ausgangsspannung Motortreiber: 12 V
- Schutz vor Übertemperaturabschaltung (für DC-Motortreiber): Ja
- Aufladen der Batterie: Ja
- Max. Batterieladestrom: 500 mA (konfigurierbar)
- Leistungsklemmen (Anschlüsse): XT-30 und 2POS-Klemmenblock
- Servo-Anschluss: 4 Klemmen
- Encoder-Eingänge: 2 Anschlüsse
- DC-Motorsteuerung: 4 Anschlüsse
- 3 V digitaler/analoger Sensoreingang/-ausgang: 4 Anschlüsse
- IMU: BNO055 9Achsen Acc/Gyr/Mag

Technische Daten

Hier gehts zum Artikel
Alle Informationen,
tagesaktuelle Preise und
Verfügbarkeiten

